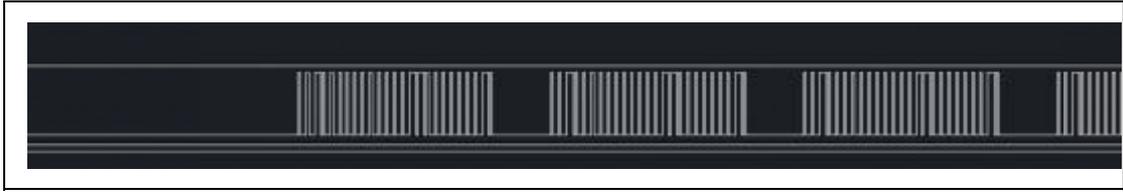


无线 433M 遥控器使用说明



1. 编码共 24 位， **BYTE0+BYTE1+BYTE2+结束位**

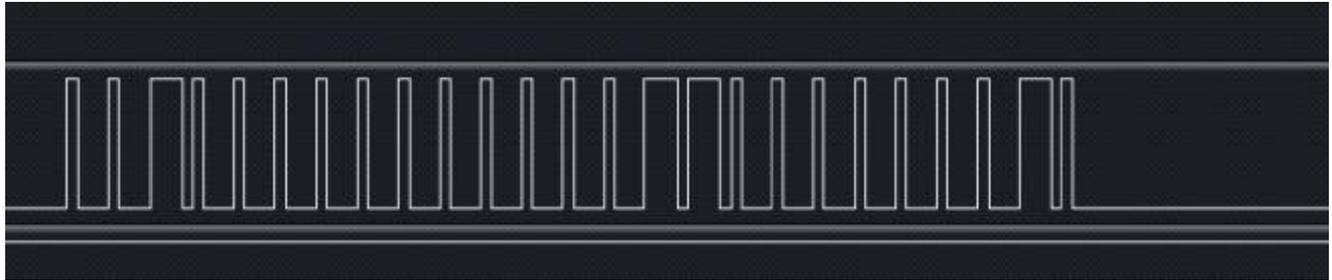
BYTE0， **BYTE1** 为地址码，

地址码可设置为固定地址码 **FFFF**， 或其它地址值，

也可设置为是滚动码， 每个遥控器地址码不同。滚动码可实现一对一功能， 即一个遥控器， 只控制一个接收设备。

BYTE2 为按键码值， 每个按键的码值固定

下图为 K1 的键值=01， 地址码是 20， 03



21 键 433 RF 遥控器编码说明

第一排	01	02	03
第二排	04	05	06
第三排	07	08	09
第四排	0A	0B	0C
第五排	0D	0E	0F
第六排	10	11	12
第七排	13	14	15

1. 有一个组合键 **0D** 与 **0F** 键同时按下发 **3F**， 可作学习键码用。

2. 码值是十六进制， 地址码每个遥控器不同， 可实现一个遥控器控制一个设备， 互不干扰。

3. 如果不需要一个遥控对一个接收功能， 接收程式可以做成不比较地址码， 只比较按键码。

无线 433M 遥控器使用说明

接收解码编程说明

当遥控器没有发送 **433** 信号时，无线接收芯片信号脚(DATA)是无规律的杂波，这是正常的。当遥控器开始发送 **433** 信号时，接收信号脚会出现有规律的波形，一般接收程式检测到每帧码间隔时间为 **12MS** 的信号，解码程式进入开始解码

编写解码程式时，要注意实际的高电平的时间比理论值的要短一些，并且每个遥控器出的高电平时间也会有些差异，所以我们设置的高电平时间**范围**尽量大些

0 : **0.4MS**+**1.2MS** 为 **0** 编程时，**0.4** 的脉宽范围尽量放大些，**0.4** 的范围在 **0.2-0.6** 之间

1 : **1.2MS**+**0.4MS** 为 **1** 编程时，**1.2** 的脉宽范围尽量放大些，**1.2** 的范围在 **0.8-1.4** 之间

接收解码以接收 12MS 间隔时间，为起始信号，12MS 信号间隔时间有规律。

